**ŽIVLJENJEPIS** (maj, 2009)

**OSEBNI PODATKI**
Ime in Priimek Denis Kovac
Rojen 09.08.1973, v Murski Soboti
Državljanstvo slovensko
Naslov Lendavske gorice 429/h,
9220 Lendava
E-naslov denis.kovac@amis.net

**ŠOLANJE**
1980 – 1988 Dvojezicna osnovna šola Dobrovnik.
1988 – 1992 Srednja šola kovinarsko, pedagoške in ekonomske
usmeritve Lendava.
1992 – 1997 Univerza v Mariboru, Fakulteta za strojništvo, dodiplomski
študij.
Študijski program: Strojništvo.
Smer: Konstrukterstvo in gradnja strojev.
September 1999 Diplomiral in pridobil naslov: Inženir strojništva.
Naslov diplomskega dela: Modernizacija sistema peskanja.
2000 – 2004 Univerza v Mariboru, Fakulteta za strojništvo, dodiplomski
študij.
Študijski program: Strojništvo.
Smer: Mehatronika.
Maj 2005 Diplomiral in pridobil naslov: Univerzitetni diplomirani
inženir
strojništva.
Naslov diplomskega dela: Avtomatizacija varjenja podvozja
vagona z varilno robotsko celico
2005 Vpis na podiplomski študij Fakultete za strojništvo Maribor.
Študijski program: Strojništvo.
Smer: Racunalniško modeliranje v strojništvu.
November 2008 Diplomiral in pridobil naslov: Magister znanosti s podrocja
Strojništva
Naslov magistrskega dela: Hitrostna anizotropija delovnih
prostorov industrijskih robotov

**DELOVNE IZKUŠNJE**
2000 – Zaposlen v podjetju Varstroj d.d., Lendava.
Delovno mesto: Tehnolog – specialist.
Od l. 2001 Tehnolog – konstrukter.
Od l. 2003 Samostojni konstrukter.
Od l. 2005 Razvijalec – projektant.

**VIZIJA SVOJEGA USTVARJANJA** Odkrivati, iskati in udejanjati nove rešitve na podrocju tehnike. Na najenostavnejši
nacin približati uporabniku robotsko tehniko, ki bo prijazna do uporabnika in humana do
delovnega okolja.

**ZNANSTVENA BIBLIOGRAFIJA**
[1] Magdalenic V., Puklavec A. in Kovac D.: Automatizirano zavarivanje aluminijskih
valjaka, Zavarivanje, ISSN 0044-1902, Zagreb, 2002.
[2] Kovac D., Puklavec A., Mejaš M. in Orban J.: Univerzalna robotska varilska celicaaplikacija
v praksi, Dan varilne tehnike 2003, 621.791(082), Maribor, 2003.
[3] Kovac D., Halas R. in Orban J., Prakticni primer mehanizacije in robotizacije varjenja
rezervoarjev manjših zracnih kompresorjev, Dan varilne tehnike 2004, 621.791(063)
(082), Celje, 2004.
[4] Kovac D., Halas R., Treiber J., Koznicov T. in Orban J.: Robotsko zavarivanje složenih
i teških konstrukcija (dijelova), Medunarodno savjetovanje, ISBN 953-96454-7-6,
Zadar, 2005.
[5] Kovac D., Halas R., Treiber J. in Koznicov T.: Robotsko zavarivanje tankostijenskih
cijevnih konstrukcija postupkom AC-Mig, Medunarodno savjetovanje, ISBN 953-
96454-7-6, Zadar, 2005.
[6] Kovac D. in Halas R.: Robotizirano varjenje okvirja motornega kolesa, Ventil št. 4,
ISSN 1318-7279, Ljubljana, 2006.
[7] Kovac D.: Robotsko varjenje s pomocjo senzorike, Varilna tehnika, Vol. 57, ISSN
0505-0278, Ljubljana, 2008-1.
[8] Kovac D.: Avtomatizirano varjenje z roboti in upravljanje s senzorji, Svaršcik
Informacionno-tehiceskij žurnal, Ukrajina, 2008 št. 4.
[9] Kovac D., Gotlih K.: Gibljivost in hitrostna anizotropija delovnih prostorov
industrijskih robotov, Svet strojništva, ISSN 1855-6493, Ljubljana, 2009.
[10] Gotlih K., Kovac D., Vuherer T., Brezovnik S., in Zver A.: Hitrostna anizotropija
delovnega prostora robota, Robotics and computer-integrated manufacturing, ISSN
0736-5845 (v recenziji).
[11] Kovac D.: Robotsko zavarivanje teških i velikih predmeta zavarivanja, Zavarivanje u
pomorstvu, ISBN 978-953-7518-01-1, Bol, 2009.